

2026-06-10 固件及文档更新

GCU_Upgrade_package_VA3.5

更新内容

1. 更正了吊舱模式显示的文字错误。

2026-06-10 固件及文档更新

Gimbal_Upgrade_package_V4.0

更新内容

1. 解决吊舱进入倾角保护状态后，切换为 FPV 模式无法操控的问题；
2. 云台调试工具增加载机数据显示窗口；
3. 云台调试工具将倾斜保护时的姿态角显示和云台堵转时的电机功率显示设置为红色。

2026-06-01 固件及文档更新

QGC_Windows_XF_V3.0.8.0415

QGC_Andriod_XF_V3.0.6.0318

更新内容

1. 新增目标标记功能，可在地图页面对目标进行标记记录，功能使用说明请在官网视频中心查看；
2. 近红外激光照明与绿激光指引开关增加二次确认弹窗；
3. 修改相机准星样式；
4. 适配新型号吊舱。

2026-01-28 固件及文档更新

GCU_Upgrade_package_VA3.4

更新内容

GCU_Upgrade_package_VA3.4

1. 优化了多源惯导数据输入时的程序逻辑，当 Mavlink 和私有协议同时输入惯导数据，且私有协议标志位有效时，优先使用私有协议的惯导数据；
2. 支持使用 QGC_XF 切换至 FPV 模式；
3. 适配开源飞控新版本的固件，修复了因开源飞控新版本固件协议变动导致的 Mavlink 无法链接的问题（截止至:ArduPilot_V4.6.3、PX4_v1.14.0 ）。

2025-11-19 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.5.6.1119

QGC_Windows_XF_V2.5.6.1119

更新内容

1. 更正文字错误；
2. 新增中英文切换，可在 Select Tool\Application Settings\General(常规)\Miscellaneous(其它设置)\Language(语言) 中切换；
3. 适配新型号吊舱。

2025-09-09 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.5.3.0909

QGC_Windows_XF_V2.5.3.0909

更新内容

1. 修复无法成功校准空速计的问题；
2. 新增参考线功能。可在视频显示界面上叠加参考辅助线；
3. 扩展准星功能。视频显示界面上叠加的准星可选择样式、大小，并可以调整准星位置。

2025-08-14 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.5.2.0814

QGC_Windows_XF_V2.5.2.0814

更新内容

1. 新增时区设置功能;
2. 优化遥测模块显示逻辑;
3. 修复了对个别吊舱的适配问题。

2025-08-05 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.5.0804

QGC_Windows_XF_V2.5.0804

更新内容

1. 控件优化，解决了在某些屏幕下显示不全的问题;
2. 主界面增加录像时间显示;
3. 优化 TCP 通信功能。

2025-07-14 固件及文档更新

Gimbal_Upgrade_package_V3.8

更新内容

1. 算法优化;
2. 调试软件增加安装方式、保护倾角等设置项的修改功能。

2025-06-18 固件及文档更新

QGC_Windows_XF_V2.4.0618

更新内容

QGC_Windows_XF_V2.4.0618

1. 新增吊舱设置页面，用于设置吊舱的网络配置、相机参数、S.BUS 通道等；
2. 将视频流设置、版本信息、相机中心点等设置项移动到了吊舱设置-常规中；
3. APP 启动时会自动根据吊舱型号填写相机流地址；
4. 将吊舱遥测信息移动到了主屏幕右下方，且添加了变焦倍率等信息；
5. 优化了拍照、录像功能的 UI，且加入了录像状态。

2025-06-12 固件及文档更新

Dragonfly_XF_V4.2.0611

QGC_Andriod_XF_V2.4.0611

更新内容

QGC_Andriod_XF_V2.4.0611

1. 新增吊舱设置页面，用于设置吊舱的网络配置、相机参数、S.BUS 通道等；
2. 将视频流设置、版本信息、相机中心点等设置项移动到了吊舱设置-常规中；
3. APP 启动时会自动填写相机流地址；
4. 将吊舱遥测信息移动到了主屏幕右下方，且添加了变焦倍率等信息；
5. 优化了拍照、录像功能的 UI，且加入了录像状态。

Dragonfly_XF_V4.2.0611

1. 增加了对新吊舱型号的支持。

2025-04-03 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.2.0403

更新内容

1. 更改了应用程序名称，以解决某些安卓设备由于系统限制无法安装软件的问题。

2025-03-12 固件及文档更新

Dragonfly_XF_V4.1.0312

更新内容

1. 修复了无法开启个别型号吊舱的照明模块的问题。

2025-02-25 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.1.0225

QGC_Windows_XF_V2.1.0225

更新内容

QGC_Andriod_XF_V2.1.0225

1. 优化了软件与飞控之间的数据通信。

QGC_Windows_XF_V2.1.0225

1. 新增测温功能组件，可控制测温型吊舱的相关功能;
2. 新增校准功能，可对吊舱陀螺仪进行校准;
3. 新增 TCP 连接选项;
4. 新增相机中心点功能，开启后 QGC 视频播放器会在画面中心叠加一个十字准星;
5. 视频界面新增隐藏吊舱控制组件功能;
6. 新增视频流类型选择功能，可支持不同类型的视频流;
7. Z-1、Z-2 系列吊舱请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

2025-02-08 固件及文档更新

Gimbal_Upgrade_package_V3.6

更新内容

Gimbal_Upgrade_package_V3.6

1. 云台调试升级软件 GimbalConfig 增加倾斜保护和倒置模式的设置选项；
2. 优化了跟踪功能对异常状况的适应能力；
3. 优化了姿态解算的性能。

2024-12-31 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.0.1230

Dragonfly_XF_V4.1.1227

更新内容

QGC

1. 新增测温功能组件，可控制测温型吊舱的相关功能；
2. 新增校准功能，可对吊舱陀螺仪进行校准；
3. 新增 TCP 连接选项；
4. 新增相机中心点功能，开启后 QGC 视频播放器会在画面中心叠加一个十字准星；
5. 视频界面新增隐藏吊舱控制组件功能；
6. 新增视频流类型选择功能，可支持不同类型的视频流；

7. Z-1、Z-2 系列吊舱请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

Dragonfly

1. 为适配 Z-1、Z-2 系列吊舱，增加了相关通信协议；
2. Z-1、Z-2 系列请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

2024-06-17

CwGimbalZGV2Main_V3.1.cahf

CwGimbalAutoPilot_MainControl_VA3.0(20240613).cgff

CwGbCamera_MainControl_VB5.0(20240617).fgpf

更新内容

1. 新增了新型号吊舱所适配的固件；
2. 优化跟踪时的吊舱控制；
3. 增加了吊舱追踪功能，跟踪状态下目标丢失后，吊舱会自动向目标可能的移动方向追踪一段距离；
4. 增加吊舱工作模式；
5. 私有协议功能扩充。

2024-03-06

CwGimbalAutoPilot_MainControl_V2 .9 (20240110) . cgff

Dragonfly_V3.0.0306

更新内容

吊舱显控软件 Dragonfly

1. 增加对 GCU 的配置界面；
2. 信息栏增加部分设备信息内容；

3. 增加 OSD 切换功能，可开启或关闭吊舱画面的 OSD 信息；
4. 增加主窗口视频分辨率选择功能；
5. 增加 TCP 通信功能；
6. 小窗口图像显示由实时画面改为每 5s 刷新一帧画面。

2023-10-27

CwGimbalAutoPilot_ MainControl_V2 .7 (20231020) . cgff

D 系列及 GCU 相关文档

更新内容

1. GCU 私有通信协议修改，对应版本《GCU 私有通信协议-XF(A5)V2.0.2. pdf》，修改详情参见文档中“版本历史”；
2. GCU 默认网段由“192.168.1.X”修改为“192.168.144.X”。固件升级操作不会修改 GCU 当前的网段及配置；
3. 仅锁定模式下可以使用指点平移功能；
4. 跟踪模式下丢失目标时，等待 5s 后会自动切换到凝视模式，如无凝视目标则切换到锁定模式；
5. 文档更新参见文档中“版本历史”。

2023-08-10

GCU 私有通信协议-XF(A5)V2.0. pdf

GCU Private Protocol-XF(A5)V2.0. pdf

更新内容

参见文档中“版本历史”。

2023-08-01

CwGimbalZGV2 Main_V2 . 6 . cahf

CwGimbalAutoPilot_ MainControl_V2 .6 (20230627) . cgff

更新内容

1. 优化了不同平台倾角状态下的吊舱自稳性能；
2. 增加滚转控制，角度软限位，平台倾角保护功能；
3. 优化了控制算法，提高了吊舱的控制精确度；
4. 优化跟踪算法；
5. 优化指点平移功能；
6. 改进缩放到指定倍数操作滞后体验差的问题，并优化了变倍指令；
7. 增加了倒置模式可手动设置的功能；
8. 跟随模式下使能指向摇杆；
9. 修复指点平移命令问题；
10. 优化目标点位置有效性的判断；
11. 使用协议控制时增加了角度控制模式。