

2025-07-14 固件及文档更新

Gimbal_Upgrade_package_V3.8

更新内容

1. 算法优化;
2. 调试软件增加安装方式、保护倾角等设置项的修改功能。

2025-06-18 固件及文档更新

QGC_Windows_XF_V2.4.0618

更新内容

QGC_Windows_XF_V2.4.0618

1. 新增吊舱设置页面，用于设置吊舱的网络配置、相机参数、S.BUS 通道等；
2. 将视频流设置、版本信息、相机中心点等设置项移动到了吊舱设置-常规中；
3. APP 启动时会自动根据吊舱型号填写相机流地址；
4. 将吊舱遥测信息移动到了主屏幕右下方，且添加了变焦倍率等信息；
5. 优化了拍照、录像功能的 UI，且加入了录像状态。

2025-06-12 固件及文档更新

Dragonfly_XF_V4.2.0611

QGC_Andriod_XF_V2.4.0611

更新内容

QGC_Andriod_XF_V2.4.0611

1. 新增吊舱设置页面，用于设置吊舱的网络配置、相机参数、S.BUS 通道等；
2. 将视频流设置、版本信息、相机中心点等设置项移动到了吊舱设置-常规中；
3. APP 启动时会自动填写相机流地址；
4. 将吊舱遥测信息移动到了主屏幕右下方，且添加了变焦倍率等信息；
5. 优化了拍照、录像功能的 UI，且加入了录像状态。

Dragonfly_XF_V4.2.0611

1. 增加了对新吊舱型号的支持。

2025-06-11 固件及文档更新

GCU_Upgrade_Tool_V6.6.06

更新内容

1. 优化了视频流的时延以及帧率；
2. 在使用 Dragonfly 和 XF_QGC 时，支持以 TCP 的方式控制吊舱；
3. 在 GCU 私有通信协议中添加了吊舱的状态标志；
4. 默认录像储存的视频修改为 1920 × 1080@30fps，等待后续更新后可支持在 Dragonfly 中修改；
5. 支持 HDMI 输出视频；
6. OSD 信息显示默认关闭，可在 Dragonfly 中开启。

2025-04-30 固件及文档更新

GCU_Upgrade_Tool_V6.6.05

更新内容

1. 优化了视频流的时延以及帧率;
2. 在使用 Dragonfly 和 XF_QGC 时, 支持以 TCP 的方式控制吊舱;
3. 在 GCU 私有通信协议中添加了吊舱的状态标志;
4. 默认录像储存的视频修改为 1920 × 1080@30fps, 等待后续更新后可支持在 Dragonfly 中修改;
5. 支持 HDMI 输出视频;
6. OSD 信息显示默认关闭, 可在 Dragonfly 中开启。

2025-04-03 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.2.0403

更新内容

1. 更改了应用程序名称, 以解决某些安卓设备由于系统限制无法安装软件的问题。

2025-03-12 固件及文档更新

Dragonfly_XF_V4.1.0312

更新内容

1. 修复了无法开启个别型号吊舱的照明模块的问题。

2025-02-25 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.1.0225

QGC_Windows_XF_V2.1.0225

更新内容

QGC_Andriod_XF_V2.1.0225

1. 优化了软件与飞控之间的数据通信。

QGC_Windows_XF_V2.1.0225

1. 新增测温功能组件，可控制测温型吊舱的相关功能;
2. 新增校准功能，可对吊舱陀螺仪进行校准;
3. 新增 TCP 连接选项;
4. 新增相机中心点功能，开启后 QGC 视频播放器会在画面中心叠加一个十字准星;
5. 视频界面新增隐藏吊舱控制组件功能;
6. 新增视频流类型选择功能，可支持不同类型的视频流;
7. Z-1、Z-2 系列吊舱请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

2025-02-08 固件及文档更新

Gimbal_Upgrade_package_V3.6

更新内容

Gimbal_Upgrade_package_V3.6

1. 云台调试升级软件 GimbalConfig 增加倾斜保护和倒置模式的设置选项;
2. 优化了跟踪功能对异常状况的适应能力;
3. 优化了姿态解算的性能。

2025-01-03 固件及文档更新

QGC_Andriod_XF_V2.0.1230

Dragonfly_XF_V4.1.1227

GCU_Upgrade_Tool_V6.5.02

更新内容

QGC

1. 新增测温功能组件，可控制测温型吊舱的相关功能;
 2. 新增校准功能，可对吊舱陀螺仪进行校准;
 3. 新增 TCP 连接选项;
 4. 新增相机中心点功能，开启后 QGC 视频播放器会在画面中心叠加一个十字准星;
 5. 视频界面新增隐藏吊舱控制组件功能;
 6. 新增视频流类型选择功能，可支持不同类型的视频流;
- * Z-1、Z-2 系列吊舱请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

Dragonfly

1. 为适配 Z-1、Z-2 系列吊舱，增加了相关通信协议;
- * Z-1、Z-2 系列请配套使用 V6.4.02 及以上版本固件。

GCU_Upgrade_Tool_V6.5.02

1. 默认视频流地址更新为 rtsp://192.168.144.108
2. 新增过热保护功能，当相机 CPU 温度高于 80℃ 时，视频帧率会降低至 5fps，当温度降至 75℃ 以下时视频帧率恢复;
3. 新增开关目标识别功能，可在 Dragonfly 中选择开启或关闭目标识别，关闭后目标跟踪功能不可用;
4. 跟踪效果优化;
5. 新增即时生效的 OSD 开关功能
6. 修复了网关设置不生效的问题;
7. 优化了在 Dragonfly 中使用拖拽移动功能的控制手感;

- * 请配套使用 QGC_Andriod_XF_V2.0.1230 及以上版本;
- * 请配套使用 Dragonfly_XF_V4.1.1227 及以上版本。

2024-10-24 固件及文档更新

GCU_Firmware_VB5.2(20241012).fgpf

Gimbal_Firmware_V3.3.cahf

Dragonfly_V4.0.1024_XF

更新内容

Dragonfly

1. 支持修改相机 IP、视频流配置;
2. 支持通过网络远程下载吊舱存储卡内的照片与视频;
3. 新增 OSD 坐标切换功能,可切换 OSD 坐标为目标点坐标或载机坐标;
4. 新增时区设置功能,可设置画面 OSD 时间的时区;
5. 新增自动倒置开关,可设置画面是否随吊舱的正倒置安装而自动翻转;
6. 新增识别即跟踪功能,吊舱识别到画面中的目标后会自动进入跟踪;
7. 新增自动识别功能开关,可开启或关闭吊舱对目标的识别功能;
8. 新增指定倍率功能,可一键变焦至指定倍率;
9. 新增网络重置功能,可以通过串口重置吊舱的网络配置;
10. 新增指定画中画模式功能,可一键切换到指定画中画模式;

2024-06-17

CwGimbalZGV2Main_V3.1.cahf

CwGimbalAutoPilot_MainControl_VA3.0(20240613).cgff

CwGbCamera_MainControl_VB5.0(20240617).fgpf

更新内容

1. 新增了新型号吊舱所适配的固件;
2. 优化跟踪时的吊舱控制;

3. 增加了吊舱追踪功能，跟踪状态下目标丢失后，吊舱会自动向目标可能的移动方向追踪一段距离；
4. 增加吊舱工作模式；
5. 私有协议功能扩充。

2024-03-06

CwGimbalAutoPilot_MainControl_V2 .9 (20240110) . cgff

Dragonfly_V3.0.0306

更新内容

吊舱显控软件 Dragonfly

1. 增加对 GCU 的配置界面；
2. 信息栏增加部分设备信息内容；
3. 增加 OSD 切换功能，可开启或关闭吊舱画面的 OSD 信息；
4. 增加主窗口视频分辨率选择功能；
5. 增加 TCP 通信功能；
6. 小窗口图像显示由实时画面改为每 5s 刷新一帧画面。

2023-10-27

CwGimbalAutoPilot_MainControl_V2 .7 (20231020) . cgff

D 系列及 GCU 相关文档

更新内容

1. GCU 私有通信协议修改，对应版本《GCU 私有通信协议-XF(A5)V2.0.2. pdf》，修改详情参见文档中“版本历史”；
2. GCU 默认网段由“192.168.1.X”修改为“192.168.144.X”。固件升级操作不会修改 GCU 当前的网段及配置；
3. 仅锁定模式下可以使用指点平移功能；
4. 跟踪模式下丢失目标时，等待 5s 后会自动切换到凝视模式，如无凝视目标则切换到锁

定模式；

5. 文档更新参见文档中“版本历史”。

2023-08-10

GCU 私有通信协议-XF(A5)V2.0. pdf

GCU Private Protocol-XF(A5)V2.0. pdf

更新内容

参见文档中“版本历史”。

2023-08-01

CwGimbalZGV2 Main_V2 . 6 . cahf

CwGimbalAutoPilot_ MainControl_V2 .6 (20230627) . cgff

更新内容

1. 优化了不同平台倾角状态下的吊舱自稳性能；
2. 增加滚转控制，角度软限位，平台倾角保护功能；
3. 优化了控制算法，提高了吊舱的控制精确度；
4. 优化跟踪算法；
5. 优化指点平移功能；
6. 改进缩放到指定倍数操作滞后体验差的问题，并优化了变倍指令；
7. 增加了倒置模式可手动设置的功能；
8. 跟随模式下使能指向摇杆；
9. 修复指点平移命令问题；
10. 优化目标点位置有效性的判断；
11. 使用协议控制时增加了角度控制模式。